

Dati desumibili dalla registrazione a protocollo:
Numero Repertorio, Numero Protocollo, Titolo,
Classe Fascicolo Allegati e Riferimenti

DECRETO

OGGETTO: Avvio procedura di selezione pubblica mediante valutazione comparativa per il conferimento di un incarico di lavoro autonomo avente ad oggetto "Sviluppo di componenti (modulari, riconfigurabili, interoperabili) per simulare e ottimizzare scenari produttivi e logistici da utilizzare sia in fase di progettazione, sia come strumento operativo per la supervisione real-time della fabbrica" nell'ambito del progetto "Collabora & Innova HARMONY - Human-Assisted Robotic Manufacturing for Optimized New Yield" - cod. progetto FERR_A_24_RN_RL_DIV_HARMONY_01 - CUP E59I25000850007 - chiusura del procedimento per mancata presentazione delle candidature

IL DIRETTORE DEL DIPARTIMENTO

VISTA la determinazione del Direttore di Dipartimento n. 41/2026 prot. 51494/III/12 del 17.02.2026 con il quale, a seguito di richiesta presentata dal prof. Fabio Previdi, è stato autorizzato l'avvio di una procedura di selezione pubblica mediante valutazione comparativa per il conferimento di un incarico di lavoro autonomo avente ad oggetto "Sviluppo di componenti (modulari, riconfigurabili, interoperabili) per simulare e ottimizzare scenari produttivi e logistici da utilizzare sia in fase di progettazione, sia come strumento operativo per la supervisione real-time della fabbrica" nell'ambito del progetto "Collabora & Innova HARMONY - Human-Assisted Robotic Manufacturing for Optimized New Yield" - cod. progetto FERR_A_24_RN_RL_DIV_HARMONY_01 - CUP E59I25000850007, responsabile prof. Fabio Previdi;

VISTO l'avviso di selezione prot. 52603/III/12 del 18.02.2026, pubblicato all'Albo di Ateneo e alla sezione "Concorsi e selezioni" del sito web dell'Università degli studi di Bergamo dal 18.02.2026 al 05.03.2026, che fissava alle ore 12:00 del 5 marzo 2026 il termine ultimo per la presentazione delle candidature alla selezione;

ACCERTATO CHE entro il termine previsto dall'Avviso non è pervenuta alcuna candidatura;

DECRETA

Art. 1.

La procedura selettiva per il conferimento di un incarico di lavoro autonomo avente ad oggetto "Sviluppo di componenti (modulari, riconfigurabili, interoperabili) per simulare e ottimizzare scenari produttivi e logistici da utilizzare sia in fase di progettazione, sia come strumento operativo per la supervisione real-time della fabbrica" nell'ambito del progetto "Collabora & Innova HARMONY - Human-Assisted Robotic Manufacturing for Optimized New Yield" - cod. progetto FERR_A_24_RN_RL_DIV_HARMONY_01 - CUP E59I25000850007 è dichiarata deserta per mancata presentazione delle candidature.

IL DIRETTORE DEL DIPARTIMENTO

prof. Gianluca Danilo D'Urso

*Documento sottoscritto con firma digitale ai
sensi del D.Lgs. n. 82/2005 e s.m.i.*