Dati desumibili dalla registrazione a protocollo:
Numero Repertorio, Numero Protocollo, Titolo,
Classe Fascicolo Allegati e Riferimenti

DECRETO

OGGETTO: Approvazione degli atti della Commissione di valutazione delle candidature pervenute in seguito alla pubblicazione dell'avviso di selezione per il conferimento di un incarico di lavoro autonomo avente ad oggetto "Completamento, validazione e sperimentazione di soluzioni human-centered per la valutazione ergonomica nel contesto dell'Industrial Metaverse" nell'ambito del progetto "Collabora & Innova" - PR FESR 2021-2027 – asse 1 - azione 1.1.3. "Sostegno all'attuazione di progetti complessi di ricerca, sviluppo e innovazione" – denominato HARMONY - Human-Assisted Robotic Manufacturing for Optimized New Yield" ID 6161043 - CUP E59I25000850007 - cod. progetto FERR_A_24_RN_RL_DIV_HARMONY_01 – cod. PICA 26COLL-DIGIP-021

IL DIRETTORE DEL DIPARTIMENTO

VISTO l'art. 7, comma 6, del decreto legislativo 30 marzo 2001, n. 165;

RICHIAMATO il Regolamento per il conferimento degli incarichi di cui all'art. 7 c.6 del D. Lgs. 30 marzo 2001, n. 165, emanato con D.R. rep. 438/2022 del 06.05.2022 e modificato con D.R. rep. 596/2022 del 05.07.2022;

PRESO ATTO CHE:

- con propria determinazione rep. 228/2026 prot. 208319/VII/16 del 28.09.2026 è stato autorizzato l'avvio della procedura di selezione mediante valutazione comparativa per il conferimento di un incarico di lavoro autonomo avente ad oggetto "Completamento, validazione e sperimentazione di soluzioni human-centered per la valutazione ergonomica nel contesto dell'Industrial Metaverse" nell'ambito del progetto "Collabora & Innova" - PR FESR 2021-2027 – asse 1 - azione 1.1.3. "Sostegno all'attuazione di progetti complessi di ricerca, sviluppo e innovazione" – denominato HARMONY - Human-Assisted Robotic Manufacturing for Optimized New Yield" ID 6161043 - CUP E59I25000850007 - cod. progetto FERR_A_24_RN_RL_DIV_HARMONY_01, referente prof.ssa Caterina Rizzi ;
- l'avviso di selezione prot. 210696/VII/16 del 01.10.2026 - cod. PICA: 26COLL-DIGIP-021 - è stato pubblicato dal 01.10.2026 al 16.10.2026;
- con decreto rep. 145/2026 prot. 220766/VII/16 del 19.10.2026 è stata nominata la Commissione esaminatrice prevista dall'art. 5 dell'avviso di selezione, nel rispetto delle disposizioni di cui all'art. 6 del Regolamento;
- la Commissione si è riunita in data 26.10.2026 – verbale prot. 225065/VII/16 del 26.10.2026 – e ha approvato la graduatoria e individuato il vincitore della selezione;
- non risultano candidature pervenute da parte del personale interno;

CONSIDERATO CHE, all'esito della procedura di selezione e sulla base dei verbali della Commissione sopra richiamati, si rende necessario procedere all'approvazione degli atti della Commissione e della graduatoria di merito, ai fini del conferimento degli incarichi di lavoro autonomo di cui all'oggetto;

DECRETA

Art.1

Sono approvati gli atti della commissione della procedura di selezione per il conferimento di n. un incarico di lavoro autonomo avente ad oggetto "Completamento, validazione e sperimentazione di soluzioni human-centered per la valutazione ergonomica nel contesto dell'Industrial Metaverse" nell'ambito del progetto "Collabora & Innova" - PR FESR 2021-2027 – asse 1 - azione 1.1.3. "Sostegno all'attuazione di progetti complessi di ricerca, sviluppo e innovazione" – denominato HARMONY - Human-Assisted Robotic Manufacturing for Optimized

New Yield" ID 6161043 - CUP E59I25000850007 - cod. progetto FERR_A_24_RN_RL_DIV_HARMONY_01 – cod. PICA 26COLL-DIGIP-021;

Art.2

E' approvata la seguente graduatoria di merito, prevista dall'art. 7 dell'avviso di selezione:

1. dott. Daniel Lanzoni

Art.3

E' dichiarato vincitore della selezione il dott. Daniel Lanzoni.

Il presente decreto viene pubblicato sul sito web di Ateneo https://www.unibg.it/universita/amministrazione/concorsi-e-selezioni alla sezione dedicata alla presente selezione.

IL DIRETTORE DEL DIPARTIMENTO
prof. Gianluca Danilo D'Urso
Documento sottoscritto con firma digitale ai sensi del D.Lgs. n. 82/2005 e s.m.i.